

Магистърска програма: Мехатроника и роботика

УЧЕБЕН ПЛАН 2018/2019

Дисциплина	ECTS-кредити	Хорариум	
		семестриален	седмичен
I семестър			
Кинематика (3)	5	60	2+2+0
Сензори (3)	5	60	2+2+0
Изчислителна геометрия	5	60	2+0+2
Обработка на изображения	5	60	2+0+2
Програмиране на промишлени контролери	4	45	2+1+0
Машинно самообучение	6	60	3+1+0
Програмиране на C#.NET	5	75	3+2+0
Вградени системи	3	60	2+0+2
Проектиране на механични компоненти на работи с CAD системи	6	45	3+0+0
II семестър			
Динамика (3)	6	90	3+3+0
Бази от знания (3)	5	45	2+0+1
Кинематика и динамика на работи (3)	5	45	3+0+0
Пиезозадвижвания и смарт-структури (3)	4	45	2+1+0
Управление на работи (3)	5	60	3+1+0
Планиране на движения в сложна среда (3)	5	60	2+0+2
Разпознаване на образи	6	75	3+0+2
Географски информационни системи	2,5	30	1+0+1
Биомедицинска роботика	5	60	2+0+2
Динамика на хибридни системи с теория на графите и принцип на ортогоналност	6	45	3+0+0
Приложения на работи в ортопедичната хирургия	5	60	2+1+1
Моделиране на работи с 3D принтер	6	45	3+0+0
III семестър			
Преддипломен курсов проект	15	150	10
Стаж	15	150	10
Подготовка и защита на дипломна работа	15	150	10